

SOLUÇÕES DE ALGUNS EXERCÍCIOS DO CAPÍTULO 2

14. (pág. 43)

1. Designando por  $A$  a matriz de cada uma das alíneas tem-se:

(a)  $\mathcal{N}(A) = \{(x_1, x_2) : x_1 = -\frac{4}{3}x_2, x_2 \in \mathbb{R}\}.$

$\mathcal{C}(A) = \{(b_1, b_2) : b_2 = -2b_1, b_1 \in \mathbb{R}\}.$

(b)  $\mathcal{N}(A) = \{(0, 0)\}.$

$\mathcal{C}(A) = \mathbb{R}^2.$

(c)  $\mathcal{N}(A) = \mathbb{R}^2.$

$\mathcal{C}(A) = \{(0, 0)\}.$

(d)  $\mathcal{N}(A) = \{(x_1, x_2, x_3) : x_1 = -x_3, x_2 = 2x_3, x_3 \in \mathbb{R}\}.$

$\mathcal{C}(A) = \{(b_1, b_2, b_3) : b_3 = b_2 + b_1, b_1 \in \mathbb{R}, b_2 \in \mathbb{R}\}.$

(e)  $\mathcal{N}(A) = \{(x_1, x_2, x_3) : x_1 = -\frac{2}{5}x_3, x_2 = \frac{1}{5}x_3, x_3 \in \mathbb{R}\}.$

$\mathcal{C}(A) = \{(b_1, b_2, b_3) : b_3 = b_2 + 2b_1, b_1 \in \mathbb{R}, b_2 \in \mathbb{R}\}.$

(f)  $\mathcal{N}(A) = \{(0, 0, 0)\}.$

$\mathcal{C}(A) = \mathbb{R}^3.$

(g)  $\mathcal{N}(A) = \{(x_1, x_2, x_3) : x_1 = 4x_3, x_2 = 3x_3, x_3 \in \mathbb{R}\}.$

$\mathcal{C}(A) = \mathbb{R}^2.$

(h)  $\mathcal{N}(A) = \{(x_1, x_2, x_3) : x_1 = 2x_2 - 2x_3, x_2 \in \mathbb{R}, x_3 \in \mathbb{R}\}.$

$\mathcal{C}(A) = \{(b_1, b_2) : b_2 = 3b_1, b_1 \in \mathbb{R}\}.$

(i)  $\mathcal{N}(A) = \{(x_1, x_2) : x_1 = \frac{1}{3}x_2, x_2 \in \mathbb{R}\}.$

$\mathcal{C}(A) = \{(b_1, b_2, b_3) : b_2 = 3b_1, b_3 = 2b_1, b_1 \in \mathbb{R}\}.$

2. É C.L. (qualquer vetor de  $\mathbb{R}^3$  é C.L. de  $v_1, v_2, v_3$ . Justifique!).

3.  $(3, 1)$  pertence ao espaço das colunas ( $\mathbb{R}^2$ ).

4.  $(0, 1, 4)$  não pertence ao espaço das colunas.

5. (a) É C.L.  
(b) Não é C.L.  
(c) É C.L.  
(d) Não é C.L.

15. (pág. 45)  $U$  l.i. e  $U'$  l.d. (4 vetores em  $\mathbb{R}^3$  são sempre l.d.).

16. (pág. 46)

1. (a) l.i.  
(b) l.d.  
(c) l.d.  
(d) l.i.

2. Não, pois  $(2, 3, 0, 0)$  não é C.L. dos restantes vetores.

3. (a) l.i.  $\Leftrightarrow \alpha \neq \frac{1}{2}$ .  
(b) l.i.  $\Leftrightarrow \alpha \neq -2, 1$ .  
(c) l.d.  $\forall \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$ .

4. Provar que  $\alpha_1(v_1 + v_2) + \alpha_2(v_1 + v_3) + \alpha_3(v_2 + v_3) = \vec{0} \Rightarrow \alpha_1 = \alpha_2 = \alpha_3 = 0$ .

17. (pág. 47)

1. Uma possível base é a base canónica  $\{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$ .  
2. Uma possível base é  $\{(-2, 1, 0), (1, 0, 1)\}$ .  
3. Uma possível base é  $\{(2, 1, 0, 0, 0), (-1, 0, 1, 0, 0), (\frac{2}{3}, 0, 0, 1, 0), (-3, 0, 0, 0, 1)\}$ .

18. (pág. 51)

1. (a) Possível base para o espaço nulo:  $\{(1, -3, 1, 0), (2, -4, 0, 1)\}$ .  
Possível base para o espaço das colunas:  $\{(1, 0), (0, 1)\}$ .

(b) Possível base para o espaço nulo:  $\{(-2, 1, 0)\}$ .

Possível base para o espaço das colunas:  $\{(1, 1), (3, 5)\}$ .

(c) Possível base para o espaço nulo:  $\{(1, 0, 0), (0, -2, -1)\}$ .

Possível base para o espaço das colunas:  $\{(1, 2, 3)\}$ .

(d) Possível base para o espaço nulo:  $\{(-2, 1, 0, 0, 0), (3, 0, -2, 1, 0), (-7, 0, 4, 0, 1)\}$ .

Possível base para o espaço das colunas:  $\{(1, 2, 3), (1, 3, 4)\}$

(e) Possível base para o espaço nulo ( $\mathbb{R}^2$ ):  $\{(1, 0), (0, 1)\}$  (base canónica).

Possível base para o espaço das colunas ( $\{(0, 0, 0)\}$ ):  $\{\}$  (por convenção).

2. Uma possível base é a base  $\{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (1, 1, 1)\}$ .

3. Uma possível base é  $\{(-1, 1, 1, 0), (0, 3, 3, -1)\}$ .

**19.** (pág. 52)

1. 2 e 3.

2.  $\alpha \neq -1, 1$ .

**20.** (pág. 53)

1. (a) Uma possível base é  $\{(1, 0, 2, 3), (7, 4, -2, 1), (5, 2, 4, 1), (3, 2, 0, 1)\}$  e a dimensão é 4.

(b) Uma possível base é  $\{(1, 3, 2, -1), (2, 0, -1, 0), (1, 1, 1, 1), (1, 2, 0, 0)\}$  e a dimensão é 4.

2. (a)

(b) Uma possível base é  $\{(1, 1, 0, 0), (-6, 0, 2, 1)\}$ .

3. (a) Sim.

(b) Não.

(c) Sim.

4. (a) Sim.  
 (b) Não.  
 (c) Não.
5. (a)  $\alpha \neq -\frac{3}{2}$  e  $\alpha \neq 2$ .  
 (b) Assumindo  $\alpha = 0$  vem  $(-1, 1, 2) = \frac{1}{6}v_1 + \frac{4}{3}v_2 - \frac{7}{6}v_3$ .
6. NÃO FAZER!
7. NÃO FAZER!
8. Não. Tem que ser uma reta que passa na origem (Porquê?).
9. (a)  
 (b) Uma possível base é  $\{(1, 0, 5), (1, 1, 1), (0, 3, 1)\}$ .  
 (c)  $(-2, 3, 4) = (1, 0, 5) - 3(1, 1, 1) + 2(0, 3, 1)$ .
10. (a)  $\mathcal{N}(A) = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) : x_1 = -2x_3 - x_4, x_2 = x_3 - 2x_4, x_3 \in \mathbb{R}, x_4 \in \mathbb{R}\}$ ,  
 cuja dimensão é 2 (número de variáveis livres).  
 (b)
11. (a)  
 (b) Uma possível base é  $\{(-\frac{1}{2}, 1, 0), (-\frac{1}{2}, 0, 1)\}$ .  
 (c) Por exemplo  $(0, 1, -1)$ .
12. (a)  $\{(x_1, x_2, x_3) : x_1 = 1 - \frac{1}{3}x_3, x_2 = -\frac{5}{3}x_3, x_3 \in \mathbb{R}\}$ .  
 (b)  $\{(x_1, x_2, x_3) : x_1 = -\frac{1}{3}x_3, x_2 = -\frac{5}{3}x_3, x_3 \in \mathbb{R}\}$ .
13. (a)  $\{(3, 1)\}$ .  
 (b)  $(1, 0)$ .  
 (c)  
 (d)