Rega por aspersão

1. Aspersores

CLASIFICAÇÃO DOS ASPERSORES

Estáticos

De cabeça

De tubo perfurado

Rotativos

Em torno de um eixo horizontal (oscilatórios)

Em torno de um eixo vertical

Outros tipos





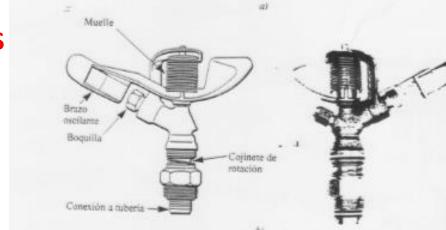
De tubo perfurado

De rotação contínua ou alternativa

De rotação exclusivamente contínua



CLASIFICAÇÃO DOS ASPERSORES ROTATIVOS



Quanto ao nº de jatos 2 jatos > 2 jatos

Quanto à inclinação do jato Inclinação normal (27 a 32º)

Jato raso (4 a 15º)

Quanto à pressão de funcionamento

baixa: < 2.5 bar média: 2.5 a 5 bar alta: > 5 bar

Quanto ao alcance do jato

pequeno: < 12 m médio: 12-25 m grande: > 25 m

Quanto à intensidade do jato

pequena: < 5 mm/h (chuva lenta) média: 5 a 15 mm/h

grande: 15 mm/h



2. FATORES A CONSIDERAR NA REGA POR ASPERSÃO

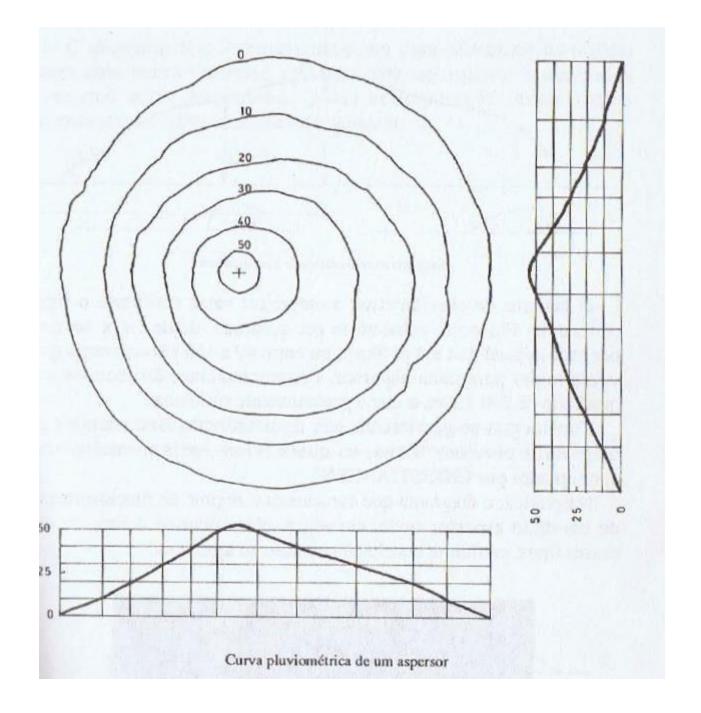
2.1. UNIFORMIDADE DE DISTRIBUIÇÃO

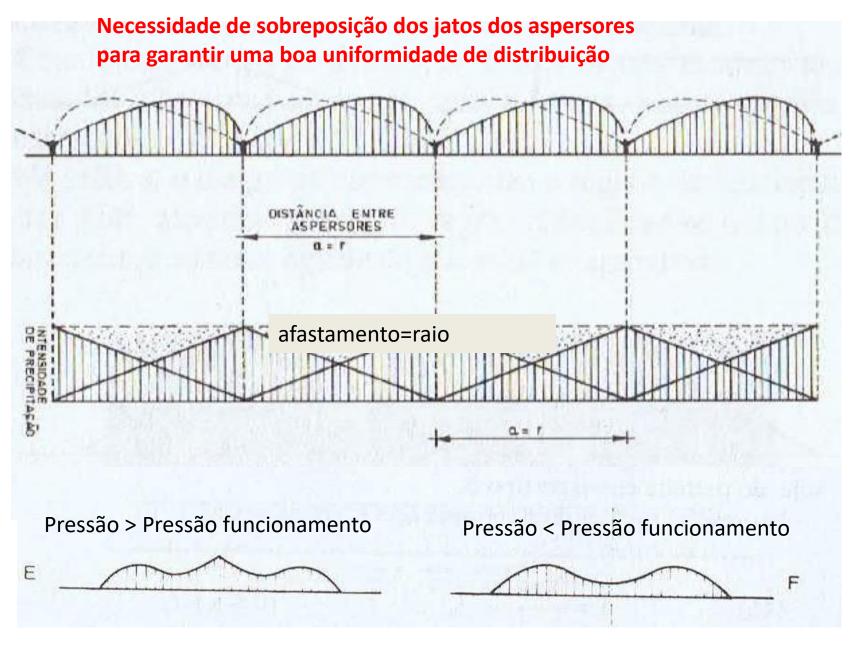
A uniformidade de distribuição mede a forma como a água fornecida às plantas se distribui espacialmente.

Este fator está relacionado com o alcance e afastamento dos aspersores. Uma **uniformidade boa** consegue-se a partir de uma grande sobreposição, o que pode ter dois inconvenientes:

- O custo da instalação
- Uma elevada pluviometria

Um aspersor a trabalhar isoladamente provocaria uma **péssima** uniformidade de distribuição, como se observa no slide seguinte



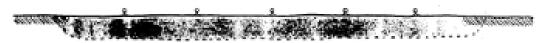


Extraído de Raposo, "A Rega por Aspersão")



WETTING PATTERN

INDIVIDUAL SPRINKLER PATTERNS OVERLAPPED



BOA SOBREPOSIGAD

RESULTING DISTRIBUTION OF WATER IN SOIL

<u>6 5</u>X

Fig. 1.6. Sprinklers overlapping

2.2. PLUVIOMETRIA

A pluviometria é a quantidade de precipitação provocada pelo aspersor (mm) por unidade de tempo e depende basicamente de:

- Diâmetro do bico
- Espaçamento
- Pressão de funcionamento

A pluviometria deve ser sempre inferior à taxa básica de infiltração dos solos para evitar escorrimento superficial

Quadro 1.3. Taxas máximas de aplicação conforme a infiltrabilidade do solo e o declive

	Taxa máxima de aplicação (mm h ⁻¹)						
Perfil e textura do solo	Declive						
	0-5 %	5-8 %	8-12 %	12-16 %			
Solo arenoso até 1,8 m	50	38	25	13			
Solo arenoso sobre horizontes mais compactos	38	25	19	10			
Solo areno-limoso até 1.8 m	25	20	15	10			
Solo areno-limoso sobre horizonte compacto	19	13	10	8			
Franco-limoso até 1,8 m	13	10	8	5			
Franco-limoso sobre horizontes mais compactos	8	6	4	2.5			
Solos de textura pesada ou (argilosos ou argilo-límosos)	4	2.5	2 .	1.5			

Caudal e alcance do aspersor e pluviometria, em função do afastamento dos aspersores

diâmetro	pressão	diâmetro	caudal	Pluviometria dos aspersores				
do bico		molhado		em mm/h				
(mm)	(bar)	(m)	(m³/h)	18*18	18*24	24*24		
4	3	29	1.02	3.2	-	-		
5	3	32	1.67	5.2	3.8	_		
6	3	35	2.44	7.5	5.7	4.2		
8	4	43	4.96	15.3	11.4	8.6		
10	4.5	48	8.13	25.1	18.9	14		

Caudal e alcance do aspersor em função da pressão de funcionamento e do diâmetro do bico

Pressão no aspersor kPa	76	Diâmetro do bico (mm)										
	2.4		2.8		3.2		3.6		4.0		4.4	
		Caudal (1 min ⁻¹) e diâmetro molhado (m)										
	1 min ⁻¹	m	1 min ⁻¹	m	1 min ⁻¹	m	1 min ⁻¹	m	1 min ⁻¹	m	1 min ⁻¹	m
140	4.3	19.2	5.9	22.3	ð •	-	-	-	-	-	15 E	-
170	4.8	19.5	6.5	23.2	8.5	23.2	10.9	24.1	13.3	25.0	-	•
205	5.3	19.8	7.2	23.5	9.3	23.5	11.9	24.4	14.6	25.9	17.6	26.8
240	5.7	20.1	7.8	23.6	10.1	23.8	12.9	24.7	15.7	26.5	19.0	27.4
275	6.1	20.4	9.3	23.8	10.9	24.1	13.8	25.0	16.8	26.8	20.3	28.0
310	6.5	20.7	8.8	24.1	11.5	24.4	14.6	25.3	17.9	27.1	21.5	28.6
345	6.8	21.0	9.3	24.4	12.2	24.7	15.2	25.6	18.8	27.4	22.7	28.9
380	7.1	21.3	9.8	24.5	12.8	25.0	16.1	25.9	19.8	27.7	23.8	29.3
415	7.5	21.6	10.2	24.7	13.4	25.3	16.7	26.2	20.6	28.0	24.8	29.6
450	-	-	X 92	-	13.9	25.6	17.6	26.5	21.6	28.3	25.8	29.9
485	-	-	-		-	-		•	22.4	28.6	26.8	30.2
K _d ³	1.151		1.5	61	2.044		2.595		3.177		3.831	

¹ A utilização de bocais cónicos do tipo agulheta aumenta o diâmetro molhado de cerca de 5 %.

O caudal do aspersor (q) pode ser calculado por:

$$q = \frac{D \times a}{tr}$$

Em que:

q = caudal do aspersor (litros/hora)

D = dotação de rega (mm)

a = área da quadrícula (d1*d2) em m²

tr = tempo de rega (horas)

A pluviometria calcula-se por:

$$i = \frac{q}{q}$$

$$i = \frac{q}{a} \times 1000$$

TEMPO DE REGA DE UMA POSIÇÃO

POSIÇÃO: E a área regada por um aspersor ou grupo de aspersores

TEMPO DE REGA: É o tempo que os aspersores estão a regar numa posição, que é o tempo necessário para fornecer a dotação de rega ao solo.

Quando um sistema de rega está instalado a quantidade de água a aplicar (dotação) depende apenas do tempo de rega.

2.3. DIÂMETRO DAS GOTAS

Varia entre 0.5 e 4 mm.

Diâmetros elevados podem causar danos:

- Nas plantas muito sensíveis.
- No solo, porque o seu impacto pode estragar a estrutura e criar uma crosta.

O diâmetro das gotas pode ser controlado por:

- Diâmetro dos bicos do aspersor
- Pressão de funcionamento (<pressão; >diâmetro)

2.4. EFICIÊNCIA DE REGA

A eficiência de rega pode ser seriamente afetada pelo vento e pela pressão de funcionamento

VENTO

A solução é:

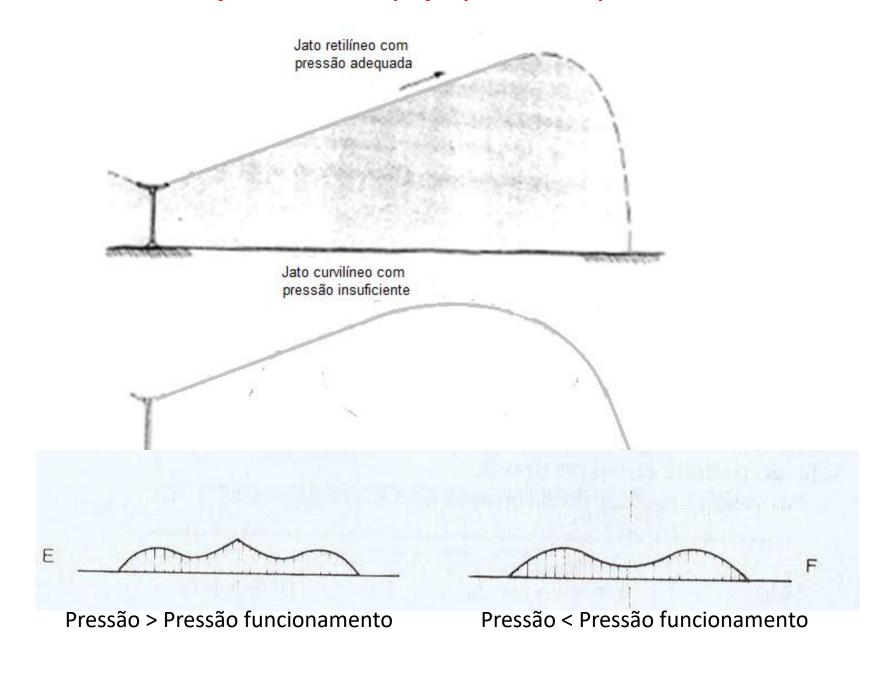
- colocar os aspersores mais próximos
- Utilizar aspersores de jato raso.

PRESSÃO DE FUNCIONAMENTO

Pressão baixa: Gotas de água mais longe do aspersor e de maior diâmetro

Pressão alta: As gotas de água são quebradas mais do que o desejável, caiem mais próximas do aspersor e são mais finas

Avaliação visual da adequação pressão do aspersor

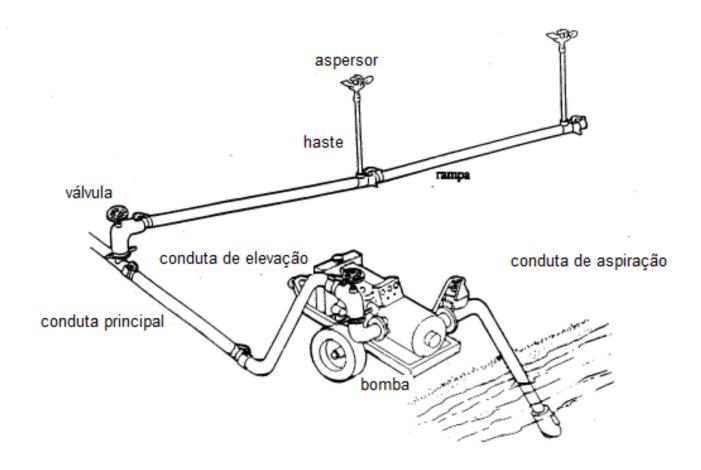


3. SISTEMAS DE REGA

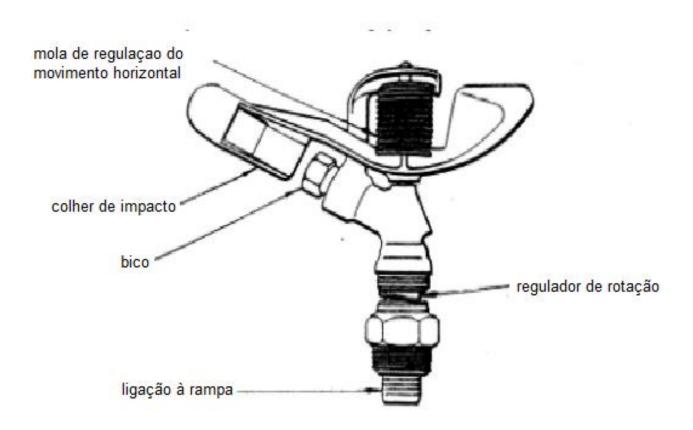
CLASSIFICAÇÃO DOS SISTEMAS DE REGA

- 1. Sistemas de aspersão de instalações estacionárias
 - a) Sistemas de deslocação manual
 - b) Sistemas rebocáveis
 - c) Sistemas parcialmente portáteis Sistemas com deslocação dos aspersores Sistemas com deslocação dos aspersores e das rampas
 - d) Rampas com rodas
 - e) Sistemas de cobertura total
- 2. Sistemas de canhões semoventes
 - a) Canhões com tração por cabp
 - b) Canhões puxados por tubo com enrolador
- 3. Rampas semoventes
 - a) Rampas pivotantes (pivots)
 - b) Rampas de deslocação frontal

Componentes de um sistema de rega por aspersão



Aspersor rotativo de impacto



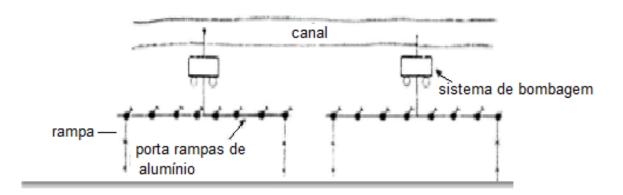
Rampa móvel com aspersores



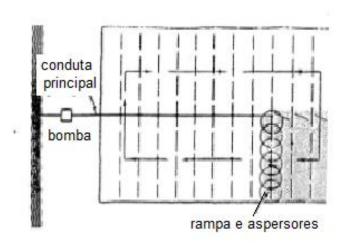


Ver imagens

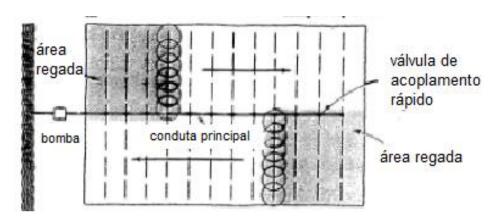
Sistema de deslocação manual totalmente móvel



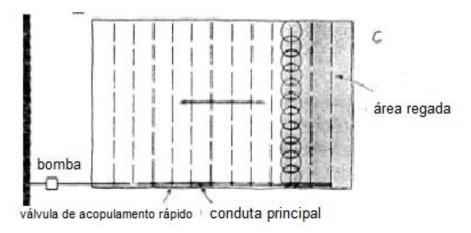
Sistema de deslocação manual com uma rampa móvel



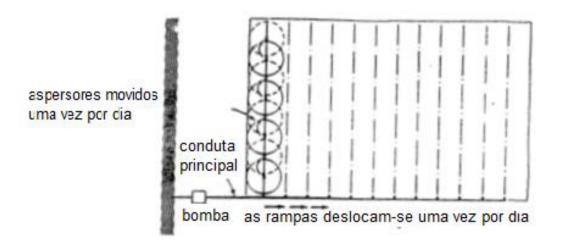
Sistema de deslocação manual com duas rampas móveis



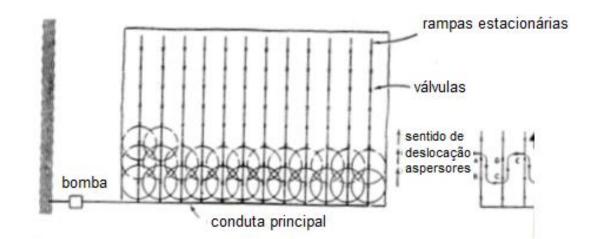
Sistema de deslocação manual com uma rampa móvel longa



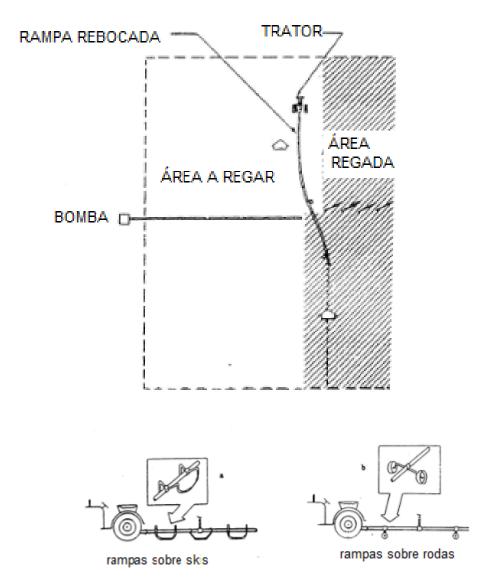
Sistema com deslocação de rampas e aspersores



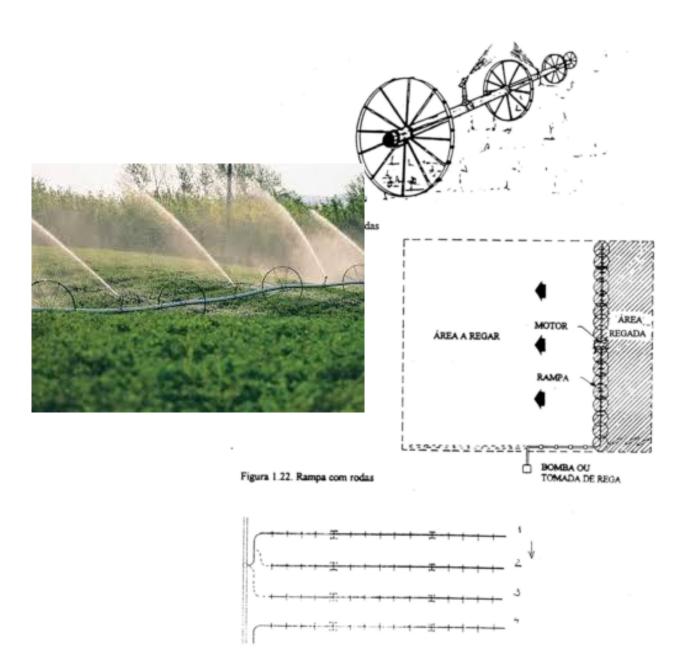
Sistema com rampas estacionárias e aspersores deslocáveis



Sistema deslocados por tração



Rampas com rodas



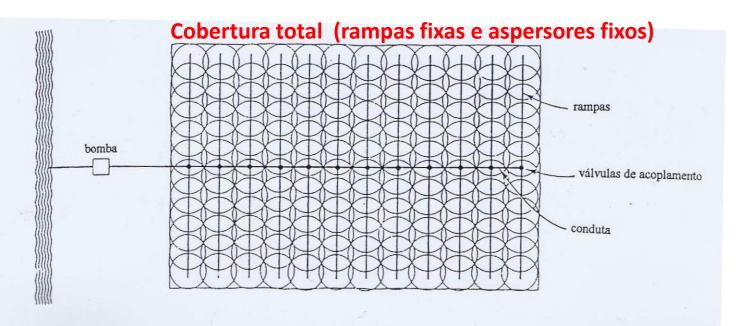


Figura 1.24. Sistemas de cohertura total não permanente

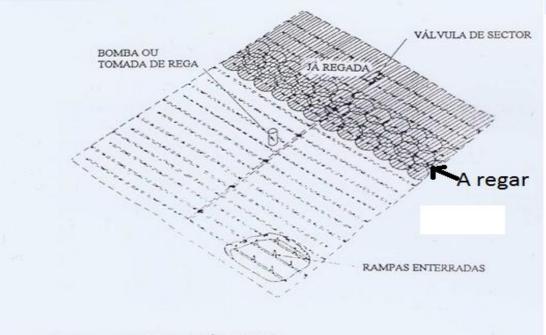


Figura 1.25. Sistema de cobertura total permanente